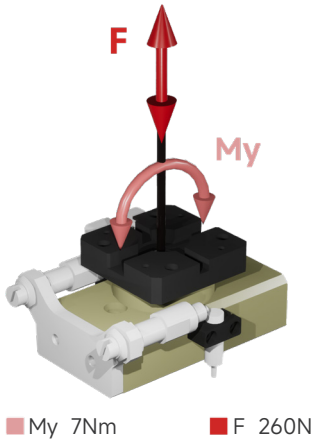


旋转单元系列 FOUK-TP

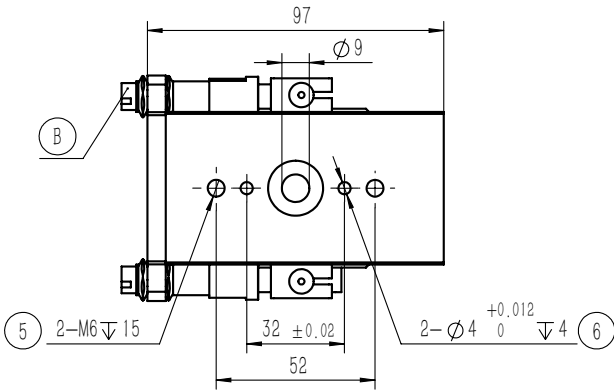
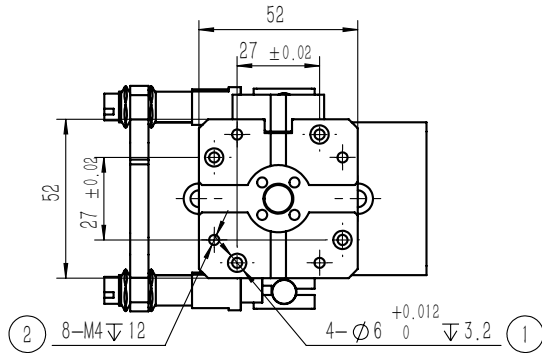
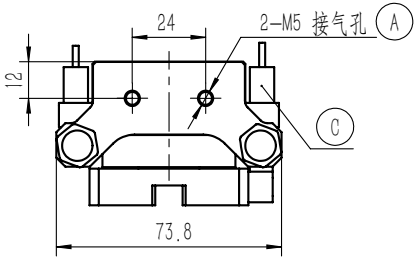
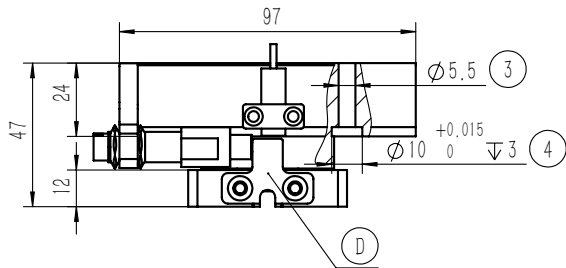
TP12

TP12

静态承载扭矩



My 7Nm F 260N



- ① 末端定位孔
- ② 末端安装孔
- ③ ⑤ 旋转单元安装孔
- ④ ⑥ 旋转单元定位孔
- A 压缩空气接口
- B 液压缓冲器
- C 电感接近传感器位置
- D 硬限位

注：
1. 需配合速度控制阀使用
2. 图示为旋转中间位置，夹爪需另外选配
3. 旋转终点位置输出扭矩为额定扭矩的一半
更改为外部限位可在终点位置输出额定扭矩

TP

系列号

TP 旋转单元

12

气缸缸径

-

180

旋转角度

电感接近传感器

IPSD-2NS-0823-L3	电感，NPN，3芯3m
IPSD-2PS-0823-L3	电感，PNP，3芯3m

*每个旋转单元需要使用两个传感器，监控两个位置
详见传感器附录

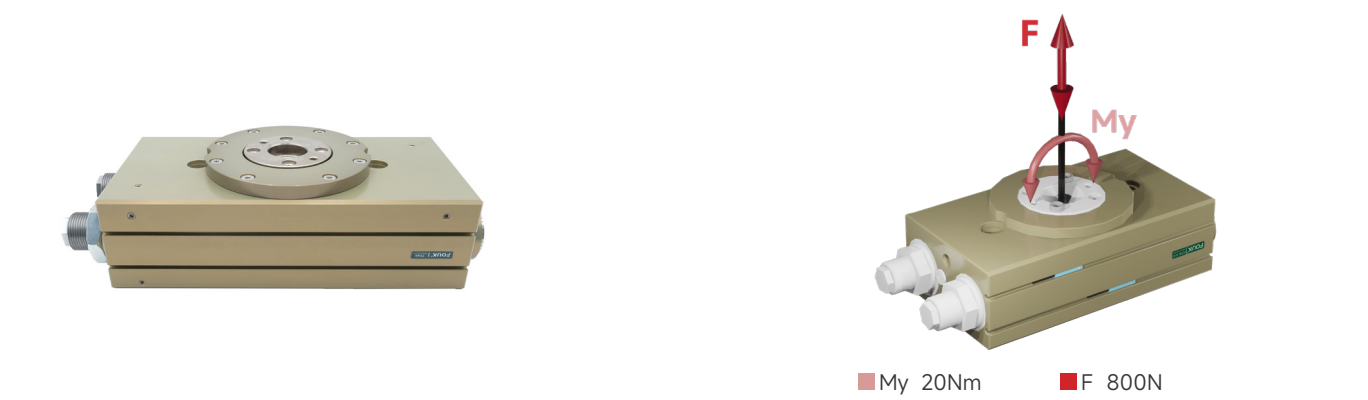
产品属性	参数值		单位
产品名称	TP12		
气缸直径	12		mm
理论扭矩	0.13 × P		N·m
旋转角度	180		°
产品重量	0.65		kg
许用转动时间	0.8~2		s
最大许用动能	0.3		J
传感器类型	电感接近传感器		
P: 压缩空气压力 [bar]			
缓冲装置规格	M10 液压缓冲器	接气口规格	M5
重复定位精度 /°	± 0.05	使用场合温度范围 /°C	-5~60
许用气压 /bar	3~7	IP 等级	65

旋转单元系列 FOUK-TP

TP25

TP25

静态承载扭矩



TP

系列号

TP 旋转单元

25

气缸缸径

-

90°

旋转角度

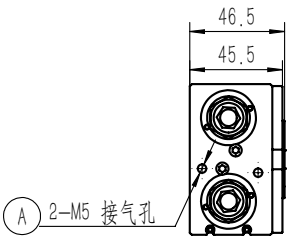
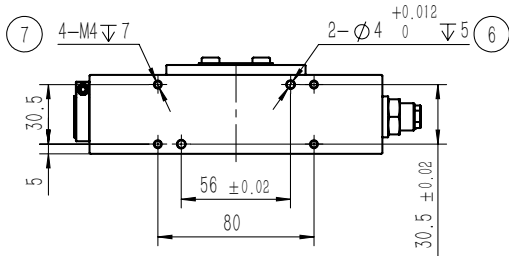
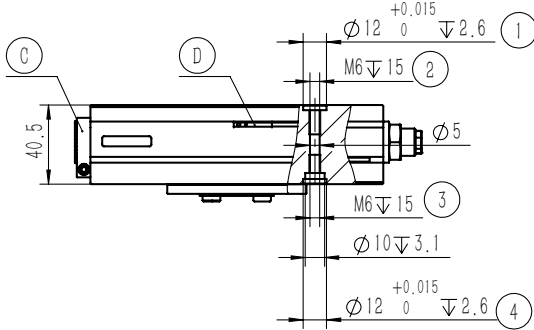
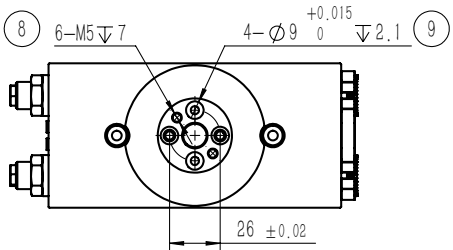
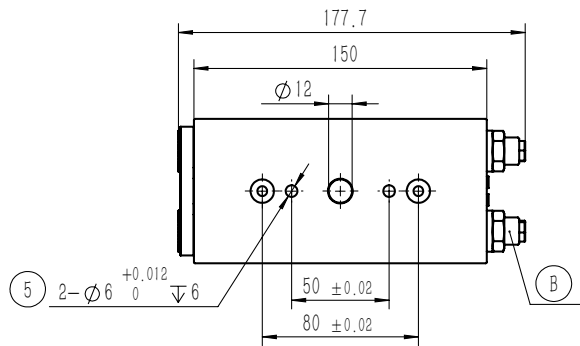
旋转角度 90°
旋转角度 180°

磁感接近传感器

MZC2-1V7NS-FU0	磁感, NPN, 3芯2m
MZC2-1V7PS-FU0	磁感, PNP, 3芯2m

*每个旋转单元需要使用两个传感器, 监控两个位置
详见传感器附录

产品属性	参数值		单位
产品名称	TP25		
气缸直径	25		mm
理论扭矩	0.98 × P		N·m
旋转角度	90/180		°
旋转角度调节范围	± 30		°
产品重量	1.55		kg
许用转动时间	1~2		s
最大许用动能	1.4		J
传感器类型	磁感接近传感器		
			P: 压缩空气压力 [bar]
缓冲装置规格	M14 液压缓冲器	接气口规格	M5
重复定位精度 /°	± 0.05	使用场合温度范围 /°C	-5~60
许用气压 /bar	3~7	IP 等级	65



- ① ④ ⑤ ⑥ 旋转单元定位孔
- ② ③ ⑦ 旋转单元安装孔
- ⑨ 末端定位孔
- ⑧ 末端安装孔
- Ⓐ 压缩空气接口
- Ⓑ 液压缓冲器
- Ⓒ 旋转限位调节旋钮
- Ⓓ 磁感接近传感器位置

注:

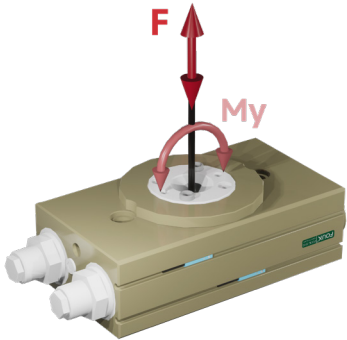
- 需配合速度控制阀使用
- 图示为旋转中间位置, 夹爪需另外选配
- 旋转终点位置输出扭矩为额定扭矩的一半
更改为外部限位可在终点位置输出额定扭矩

旋转单元系列 FOUK-TP

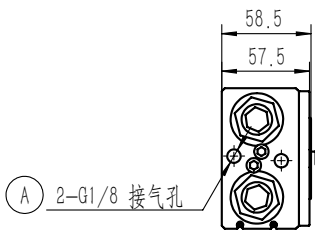
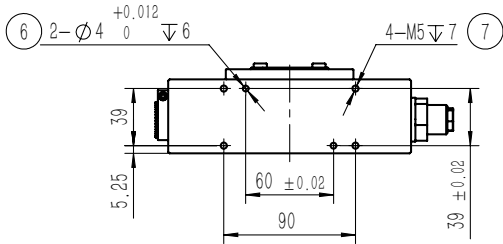
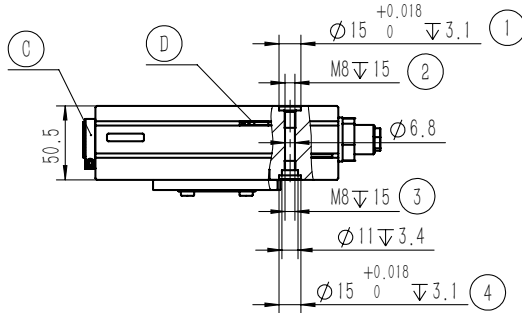
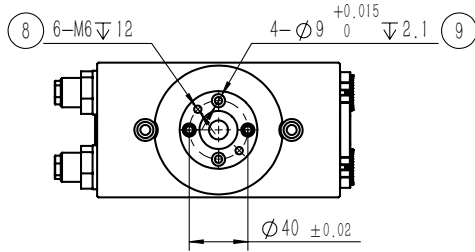
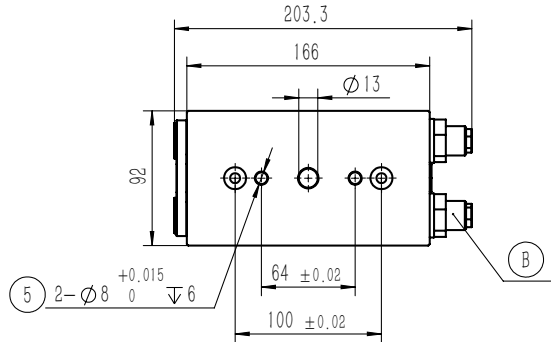
TP32

TP32

静态承载扭矩



■ My 40Nm ■ F 1200N



TP

系列号

TP 旋转单元

32

气缸缸径

90°

旋转角度

旋转角度	90°
旋转角度	180°

磁感接近传感器

MZC2-1V7NS-FU0	磁感, NPN, 3芯2m
MZC2-1V7PS-FU0	磁感, PNP, 3芯2m

*每个旋转单元需要使用两个传感器, 监控两个位置
详见传感器附录

产品属性	参数值		单位
产品名称	TP32		
气缸直径	32		mm
理论扭矩	1.93 × P		N·m
旋转角度	90/180		°
旋转角度调节范围	± 30		°
产品重量	2.75		kg
许用转动时间	1~3		s
最大许用动能	8		J
传感器类型	磁感接近传感器		
P: 压缩空气压力 [bar]			
缓冲装置规格	M20 液压缓冲器	接气口规格	G1/8
重复定位精度 /°	± 0.05	使用场合温度范围 /°C	-5~60
许用气压 /bar	3~8	IP 等级	65

- ① ④ ⑤ ⑥ 旋转单元定位孔
- ② ③ ⑦ 旋转单元安装孔
- ⑨ 末端定位孔
- ⑧ 末端安装孔
- ① 压缩空气接口
- ② 液压缓冲器
- ③ 旋转限位调节旋钮
- ④ 磁感接近传感器位置

注:

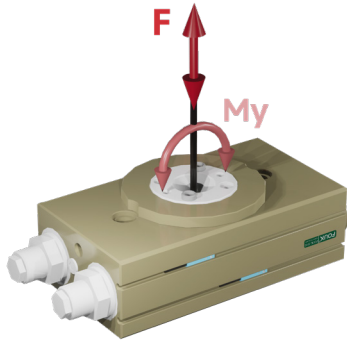
- 需配合速度控制阀使用
- 图示为旋转中间位置, 夹爪需另外选配
- 旋转终点位置输出扭矩为额定扭矩的一半
更改为外部位可在终点位置输出额定扭矩

旋转单元系列 FOUK-TP

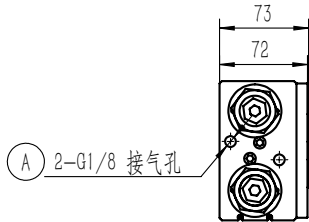
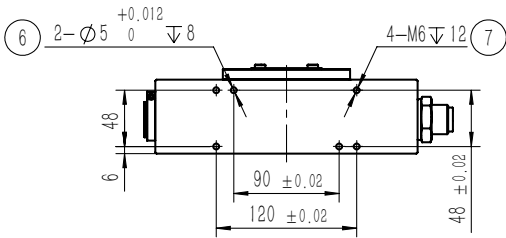
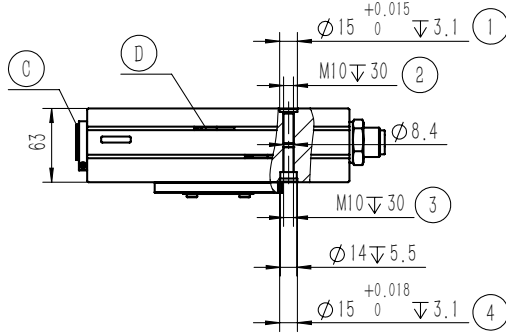
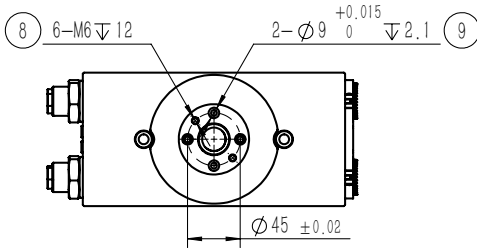
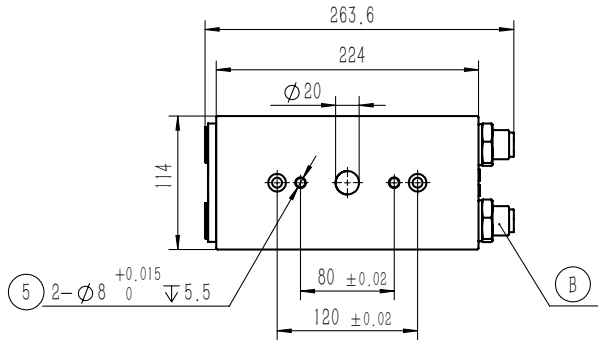
TP40

TP40

静态承载扭矩



■ My 70Nm ■ F 2500N



TP

系列号

TP 旋转单元

40

气缸缸径

90°

旋转角度

旋转角度90°

旋转角度180°

磁感接近传感器

MZC2-1V7NS-FU0	磁感, NPN, 3芯2m
MZC2-1V7PS-FU0	磁感, PNP, 3芯2m

*每个旋转单元需要使用两个传感器, 监控两个位置
详见传感器附录

产品属性	参数值		单位
产品名称	TP40		
气缸直径	40		mm
理论扭矩	4.02 × P		N·m
旋转角度	90/180		°
旋转角度调节范围	± 30		°
产品重量	5.85		kg
许用转动时间	1~3		s
最大许用动能	12		J
传感器类型	磁感接近传感器		
			P: 压缩空气压力 [bar]
缓冲装置规格	M25 液压缓冲器	接气口规格	G1/8
重复定位精度 /°	± 0.05	使用场合温度范围 /°C	-5~60
许用气压 /bar	3~8	IP 等级	65

- ① ④ ⑤ ⑥ 旋转单元定位孔
- ② ③ ⑦ 旋转单元安装孔
- ⑨ 末端定位孔
- ⑧ 末端安装孔
- Ⓐ 压缩空气接口
- Ⓑ 液压缓冲器
- Ⓒ 旋转限位调节旋钮
- Ⓓ 磁感接近传感器位置

注:

1. 需配合速度控制阀使用

2. 图示为旋转中间位置, 夹爪需另外选配

3. 旋转终点位置输出扭矩为额定扭矩的一半

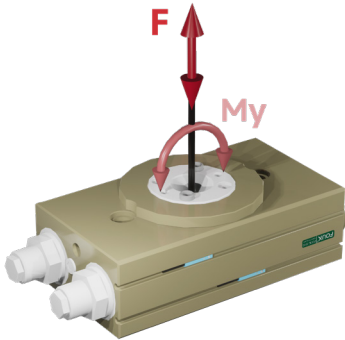
更改为外部位可在终点位置输出额定扭矩

旋转单元系列 FOUK-TP

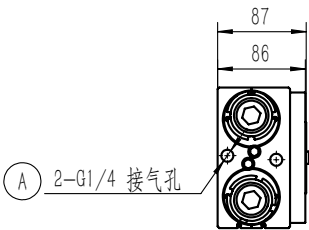
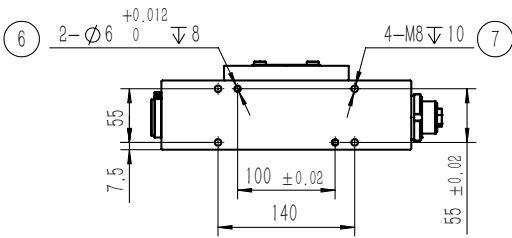
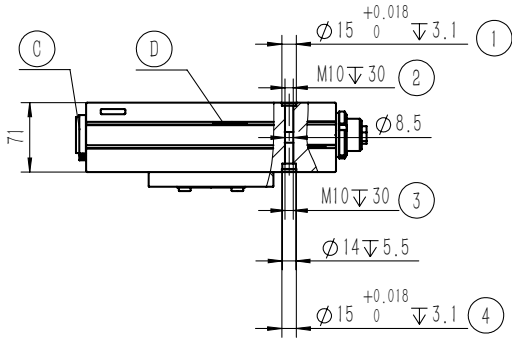
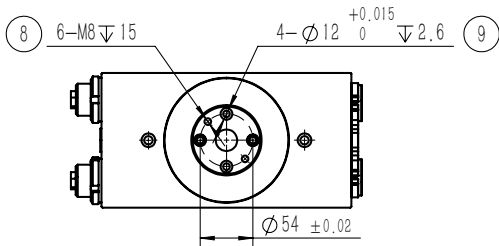
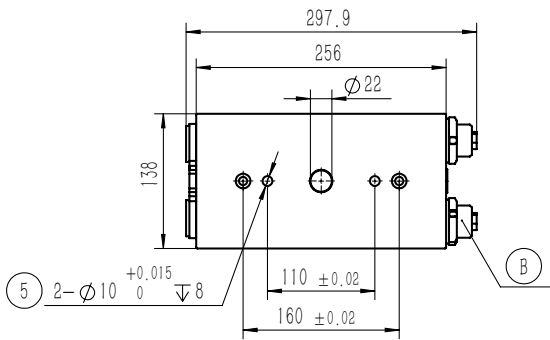
TP50

TP50

静态承载扭矩



■ My 300Nm ■ F 9000N



TP

系列号

TP 旋转单元

50

气缸缸径

90°

旋转角度

旋转角度 90°
旋转角度 180°

磁感接近传感器

MZC2-1V7NS-FU0	磁感，NPN，3芯2m
MZC2-1V7PS-FU0	磁感，PNP，3芯2m

*每个旋转单元需要使用两个传感器，监控两个位置
详见传感器附录

产品属性	参数值		单位
产品名称	TP50		
气缸直径	50		mm
理论扭矩	7.07 × P		N·m
旋转角度	90/180		°
旋转角度调节范围	± 30		°
产品重量	9.50		kg
许用转动时间	1.5~4		s
最大许用动能	19		J
传感器类型	磁感接近传感器		
			P: 压缩空气压力 [bar]
缓冲装置规格	M33 液压缓冲器	接口规格	G1/4
重复定位精度 /°	± 0.05	使用场合温度范围 /°C	-5~60
许用气压 /bar	3~8	IP 等级	65

- ① ④ ⑤ ⑥ 旋转单元定位孔
- ② ③ ⑦ 旋转单元安装孔
- ⑨ 末端定位孔
- ⑧ 末端安装孔
- ① 压缩空气接口
- ② 液压缓冲器
- ③ 旋转限位调节旋钮
- ④ 磁感接近传感器位置

注：

1. 需配合速度控制阀使用

2. 图示为旋转中间位置，夹爪需另外选配

3. 旋转终点位置输出扭矩为额定扭矩的一半

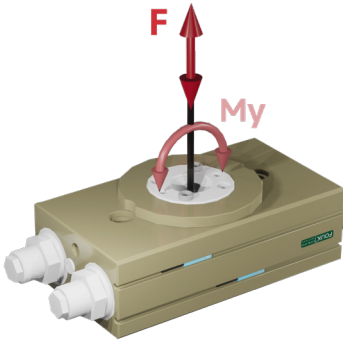
更改为外部限位可在终点位置输出额定扭矩

旋转单元系列 FOUK-TP

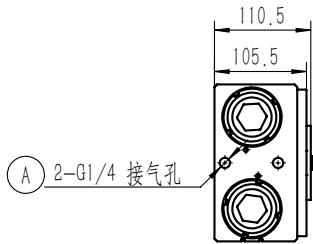
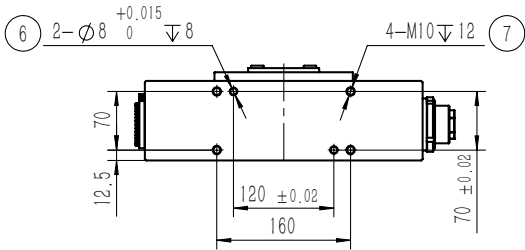
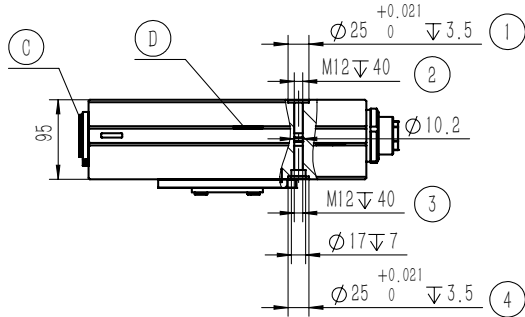
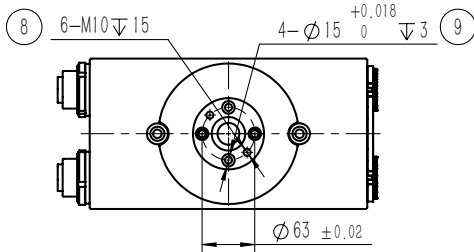
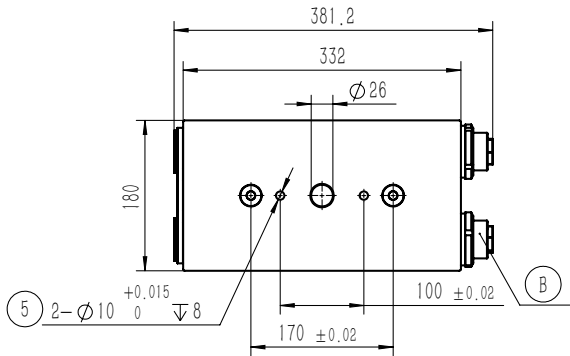
TP63

TP63

静态承载扭矩



■ My 400Nm ■ F 10000N



- ① ④ ⑤ ⑥ 旋转单元定位孔
- ② ③ ⑦ 旋转单元安装孔
- ⑨ 末端定位孔
- ⑧ 末端安装孔
- ① 压缩空气接口
- ② 液压缓冲器
- ③ 旋转限位调节旋钮
- ④ 磁感接近传感器位置

注：

1. 需配合速度控制阀使用

2. 图示为旋转中间位置，夹爪需另外选配

3. 旋转终点位置输出扭矩为额定扭矩的一半

更改为外部限位可在终点位置输出额定扭矩

TP

系列号

TP 旋转单元

63

气缸缸径

90°

旋转角度

旋转角度 90°
旋转角度 180°

磁感接近传感器

MZC2-1V7NS-FU0	磁感，NPN，3芯2m
MZC2-1V7PS-FU0	磁感，PNP，3芯2m

*每个旋转单元需要使用两个传感器，监控两个位置
详见传感器附录

产品属性	参数值		单位
产品名称	TP63		
气缸直径	63		mm
理论扭矩	15.6 × P		N·m
旋转角度	90/180		°
旋转角度调节范围	± 30		°
产品重量	20.15		kg
许用转动时间	1.5~6		s
最大许用动能	25		J
传感器类型	磁感接近传感器		
			P: 压缩空气压力 [bar]
缓冲装置规格	M45 液压缓冲器	接气口规格	G1/4
重复定位精度 /°	± 0.05	使用场合温度范围 /°C	-5~60
许用气压 /bar	3~8	IP 等级	65