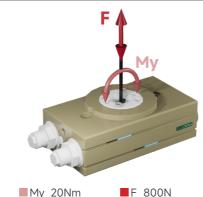
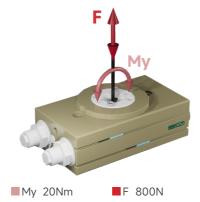
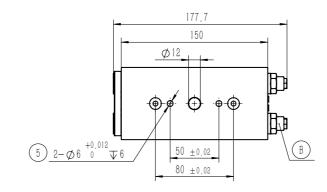
TP25

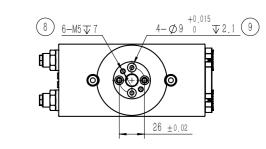
FOUK-TP

静态承载扭矩











产品属性



气缸缸径

± 0.05

3~7



旋转角度 旋转角度 90° 旋转角度 180°

磁感接近传感器

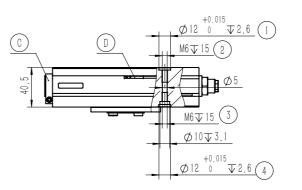
MZC2-1V7NS-FU0 磁感, NPN, 3芯2m MZC2-1V7PS-FU0 磁感, PNP, 3芯2m

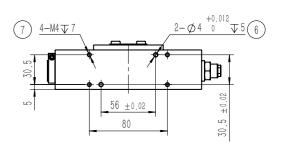
*每个旋转单元需要使用两个传感器,监控两个位置 详见传感器附录

单位

-5~60

65





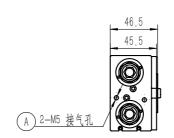


参数值

理论扭矩	0.	98 × P	N·m
旋转角度	90/180		0
旋转角度调节范围	± 30		0
产品重量	1.55		kg
许用转动时间	1~2		S
最大许用动能	1.4		J
传感器类型	磁感接近传感器		
			P: 压缩空气压力 [bar]
缓冲装置规格	M14 液压缓冲器	接气口规格	M5

使用场合温度范围 /°C

IP 等级



- ① 4 5 6 旋转单元定位孔
- ② ③ ⑦ 旋转单元安装孔
- (9) 末端定位孔
- 8) 末端安装孔
- (A) 压缩空气接口
- B 液压缓冲器
- C 旋转限位调节旋钮
- (D) 磁感接近传感器位置

注:

- 1. 需配合速度控制阀使用
- 2. 图示为旋转中间位置, 夹爪需另外选配
- 3. 旋转终点位置输出扭矩为额定扭矩的一半
- 更改为外部限位可在终点位置输出额定扭矩

重复定位精度 /°

许用气压 /bar